پارامترهای عمومی و کاربردی

تنظیمات کارخانه	P01.11	برای بازنشانی به تنظیمات کارخانه روی 1 تنظیم شود
توان موتور	P06.11	
زمان شتاب گیری (ACC)	P02.50	
زمان توقف (DEC)	P02.70	جهت نیاز به زمان توقف پایین تر از تنظیمات کارخانه حتما از مقاومت ترمز استفاده گردد.
حالت توقف آزاد (FREE RUN)	P05.20	برای حالت توقف آزاد روی 1 تنظیم شود. وابسته به پارامتر P05.21
فرکانس اعمال ترمز	P05.21	در حالت پیش فرض P05.20 روی 0 قرار دارد و P05.21 نیز روی 0 قرار دارد. اگر بخواهیم ترمز را به صورت FREE RUN قرار دهیم باید پارامتر P05.21 را روی فرکانسی که دستگاه کار میکند قرار دهیم تا به محض اعمال دستور توقف، پروسه FREE RUN صورت پذیرد.
فرکانس ماکزیمم	P05.08 P05.18	
فرکانس بیس	P06.13	
حد بالای فرکانس خروجی	P02.18	
حد پایین فرکانس خروجی	P02.19	
کنترل مد گشتاور	P05.00	0: V/F 1: SENSORLESS VECTOR CONTROL در حالت پیش فرض روی VECTOR CONTROL می باشد
AUTO TUNING	P06.00	1: DYNAMIC / دراین حالت شفت موتور باید آزاد باشد 2: STATIC / در حالت زیر بار
فرکانس CARRIER	P06.05	قابل تنظیم از 0.5KHz تا 16KHz
افزایش گشتاور (Torqueboost)	P07.55	قابل تنظیم از0 تا 300 درصد
حفاظت قطعی فاز ورودی	P09.00	به صورت پیش فرض غیر فعال است و برای فعال سازی بایدروی 0 قرار دهید.
تعیین محل تنظیم فرکانس خروجی	P02.10	P01.63=1 و 0 : ولوم روی دستگاه / P01.63=0 و 0 : فرکانس اولیه در پارامتر P02.92 1 : MULTI SPEED 2 : AI1 ← ولوم خارجی (پایه ترمینال ACM,AI1,+10V / پایه وسط ولوم به AI1) 2 : AI1 ← ورودی جریانی (برای تبدیل AI1 به ورودی جریانی باید جامپر AI1 را تغییر دهیم و پارامتر P03.40 را روی 1 قرار دهیم) 5 : مدباس
تعیین محل فرمان START/STOP	P03.00:FWD P03.01:REV P03.02:F/R P03.03:JOG P03.04/Stop	1 : کی پد 2 : شبکه 3 : پایه ترمینال S1 4 : پایه ترمینال S2 5 : پایه ترمینال S3 . . . S8

راه اندازی درایو در دو جهت با دو سرعت از طریق MULTI SPEED

در این روش یک فرکانس پایه در نظر میگیریم و یک سرعت دوم با ورودی MULTI SPEED به اینورتر اعمال می کنیم تا با فشردن کلید دوم، در هر جهتی که هستیم دور موتور به سرعت دوم مورد نظر ما برسد.

(تنظیمات زیر مربوط به Function Card H0101 می باشد)

P02.10 = 1 ➔ (MULTI SPEED از ترمینال به صورت) تعیین محل تنظیم فرکانس خروجی

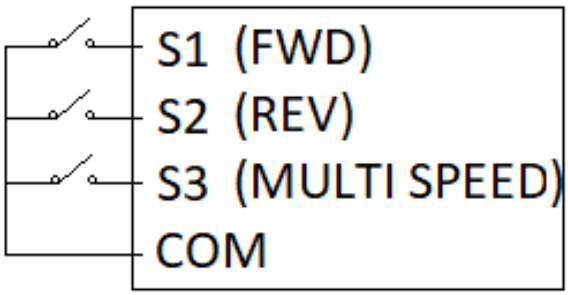
P03.00 = 3 ➔ (FWD) تنظیم ترمینال S1 به عنوان راه اندازی درایو در جهت راستگرد

P03.01 = 4 ➔ (REV) تنظیم ترمینال S2 به عنوان راه اندازی درایو در جهت چپگرد

P02.00 = 100 ➔ (MULTI SPEED) تنظیم ترمینال S3 به عنوان ورودی کنترل سرعت اول

❊ تنظیم پارامتر P02.10 به این صورت است که چهار عدد 0000 به ترتیب از راست به چپ به معنی S1 تا S4 می باشد. هر کدام از این اعداد که 1 شود یعنی آن ورودی به صورت MULTI SPEED عمل می کند.

P02.30 = %0 ~ %100 ➔ (مقدار سرعت اول) فرکانس اولیه

P02.31 = %0 ~ %100 ➔ مقدار سرعت دوم

سیم بندی ترمینال ها