

پارامترهای عمومی و کاربردی

تنظیمات کارخانه	P01.11	برای بازنشانی به تنظیمات کارخانه روی 1 تنظیم شود
توان موتور	P06.11	
زمان شتاب گیری (ACC)	P02.50	
زمان توقف (DEC)	P02.70	جهت نیاز به زمان توقف پایین تر از تنظیمات کارخانه حتما از مقاومت ترمز استفاده گردد.
حالت توقف آزاد (FREE RUN)	P05.20	برای حالت توقف آزاد روی 1 تنظیم شود. وابسته به پارامتر P05.21
فرکانس اعمال ترمز	P05.21	در حالت پیش فرض P05.20 روی 0 قرار دارد و P05.21 نیز روی 0 قرار دارد. اگر بخواهیم ترمز را به صورت FREE RUN قرار دهیم باید پارامتر P05.21 را روی فرکانسی که دستگاه کار میکند قرار دهیم تا به محض اعمال دستور توقف، پروسه FREE RUN صورت پذیرد.
فرکانس ماکزیمم	P05.08 P05.18	
فرکانس بیس	P06.13	
حد بالای فرکانس خروجی	P02.18	
حد پایین فرکانس خروجی	P02.19	
کنترل مد گشتاور	P05.00	V/F : 0 SENSORLESS VECTOR CONTROL : 1 در حالت پیش فرض روی VECTOR CONTROL می باشد
AUTO TUNING	P06.00	1: DYNAMIC / در این حالت شفت موتور باید آزاد باشد 2: STATIC / در حالت زیر بار
فرکانس CARRIER	P06.05	قابل تنظیم از 0.5KHz تا 16KHz
افزایش گشتاور (Torqueboost)	P07.55	قابل تنظیم از 0 تا 300 درصد
حفاظت قطعی فاز ورودی	P09.00	به صورت پیش فرض غیر فعال است و برای فعال سازی باید روی 0 قرار دهید.
تعیین محل تنظیم فرکانس خروجی	P02.10	0 و P01.63=1 : ولوم روی دستگاه / 0 و P01.63=0 : فرکانس اولیه در پارامتر P02.92 MULTI SPEED : 1 2: AI1 ← ولوم خارجی (پایه ترمینال ACM, AI1, +10V / پایه وسط ولوم به AI1) 2: AI1 ← ورودی جریانی (برای تبدیل AI1 به ورودی جریانی باید جامپر AI1 را تغییر دهیم و پارامتر P03.40 را روی 1 قرار دهیم) 5: مدباس
تعیین محل فرمان START/STOP	P03.00:FWD P03.01:REV P03.02:F/R P03.03:JOG P03.04/Stop	1: کی پد 2: شبکه 3: پایه ترمینال S1 4: پایه ترمینال S2 5: پایه ترمینال S3 ... S8

راه اندازی درایو با دو مرجع فرکانسی متفاوت و عمل جمع بین آنها

در این روش ما می توانیم ورودی فرکانس درایو را بین دو منبع فرکانسی عمل های ریاضی جمع، ضرب، تفریق، تقسیم و ... انجام دهیم. برای مثال در پارامترهای زیر عملیات جمع بین منبع فرکانس آنالوگ ولتاژی و MULTI SPEED توضیح داده شده است.

* اگر زمانی که نیاز به ورودی آنالوگ نداشته باشیم می توانیم با قرار دادن یک کلید در مسیر ورودی آنالوگ، مدار آن را از مدار خارج کرده و فقط با MULTI SPEED کار کنیم. (تنظیمات زیر مربوط به 0101 Function Card می باشد)

P02.10 = 2 → تعیین محل تنظیم فرکانس خروجی اول (از طریق ورودی آنالوگ AI1)

P02.11 = 1 → تعیین محل تنظیم فرکانس خروجی دوم (از ترمینال به صورت MULTI SPEED)

P02.13 = 2 → عملکرد بین دو منبع فرکانسی (به صورت عمل جمع ریاضی)

P03.00 = 3 → تنظیم ترمینال S1 به عنوان راه اندازی درایو در جهت راستگرد (FWD)

P03.00 = 4 → تنظیم ترمینال S2 به عنوان راه اندازی درایو در جهت چپگرد (REV)

P02.00 = 1100 → تنظیم ترمینال S3 و S4 به عنوان ورودی کنترل سرعت (MULTI SPEED)

P02.31 → MULTI SPEED 1 (مقدار سرعت اول)

P02.32 → MULTI SPEED 2 (مقدار سرعت دوم)

P03.41 → تغییر مقدار حداقل ورودی آنالوگ

P03.42 → تغییر مقدار حداکثر ورودی آنالوگ

P03.43 = (به صورت %) حداقل فرکانس خروجی به ازای کمترین مقدار ورودی آنالوگ

P03.44 = (به صورت %) حداکثر فرکانس خروجی به ازای بیشترین مقدار ورودی آنالوگ

سیم بندی ترمینال ها

