

پارامترهای عمومی و کاربردی

تنظیمات کارخانه	F00.28	برای بازنشانی به تنظیمات کارخانه روی 1 تنظیم شود
توان موتور	F02.01	
زمان شتاب گیری (ACC)	F00.12	
زمان توقف (DEC)	F00.13	جهت نیاز به زمان توقف پایین تر از تنظیمات کارخانه حتما از مقاومت ترمز استفاده گردد.
حالت توقف آزاد (FREE RUN)	F01.08	برای حالت توقف آزاد روی 1 تنظیم شود
فرکانس ماکزیمم	F00.03	
فرکانس بیس	F02.02	برای افزایش فرکانس بیس، ابتدا باید فرکانس ماکزیمم (F00.03) را تغییر دهیم.
حد بالای فرکانس خروجی	F00.04	
حد پایین فرکانس خروجی	F00.05	
AUTO TUNING	F02.37	1: STATIC / در حالت زیر بار 2: DYNAMIC / در این حالت شفت موتور باید آزاد باشد
فرکانس CARRIER	F00.07	قابل تنظیم از 0.5KHz تا 16KHz
تنظیم مدل موتور	F08.56	حالت پیش فرض به صورت موتورهای سنکرون تنظیم شده است. جهت تغییر به صورت موتور های آسنکرون روی 1 تنظیم گردد
کنترل مد گشتاور	F00.00	0: SENSORLESS VECTOR CONTROL 1: PG VECTOR CONTROL 2: V/F در حالت پیش فرض روی V/F می باشد
افزایش گشتاور (TORQUE BOOST)	F04.01	قابل تنظیم از 0 تا 30 درصد (وابسته به پارامتر F04.02)
فرکانس کات آف یا قطع عملکرد TORQUE BOOST	F04.02	تعیین فرکانس قطع افزایش گشتاور (TORQUE BOOST) این فرکانس به صورت پیش فرض روی 50HZ می باشد. (ترجیحا بین 2HZ تا 6HZ تنظیم گردد)
تعیین محل فرمان START/STOP	F00.01	0: کی پد 1: ترمینال (پیش فرض پایه های S1 → FWD و S2 → REV) RS485 2:
تعیین محل تنظیم فرکانس خروجی	F00.06	0: از طریق کی پد، بدون ذخیره فرکانس قبلی 1: از طریق کی پد، همراه با ذخیره فرکانس قبلی 2: ورودی آنالوگ AI1 (ولتاژی 0 تا 10 ولت) 3: ورودی آنالوگ AI2 (جریانی، 0 تا 20 میلی آمپر) 5: انکودر 6: MULTI SPEED 7: SIMPLE PLC 8: PID 9: RS485 10: پتانسیومتر روی کی پد

راه اندازی درایو در دو جهت با دو سرعت متفاوت

در این روش یک فرکانس پایه در نظر میگیریم و یک سرعت بالاتر با ورودی MULTI SPEED به اینورتر اعمال می کنیم تا با فشردن کلید دوم سرعت در هر جهتی که هستیم به سرعت دوم مورد نظر ما برسد.

تعیین محل راه اندازی درایو (از طریق ترمینال) $\rightarrow F00.01 = 1$

تعیین محل تنظیم فرکانس خروجی (از طریق ترمینال به صورت MULTI SPEED) $\rightarrow F00.06 = 6$

تنظیم ترمینال S1 به عنوان راه اندازی درایو در جهت راستگرد (FWD) $\rightarrow F05.00 = 1$

تنظیم ترمینال S2 به عنوان راه اندازی درایو در جهت چپگرد (REV) $\rightarrow F05.01 = 2$

تنظیم ترمینال S3 به عنوان ورودی کنترل سرعت اول (MULTI SPEED1) $\rightarrow F05.02 = 12$

تعیین محل فرکانس یا سرعت اولیه در حالت MULTI SPEED (از طریق پارامتر F12.02) $\rightarrow F12.51$

* پارامتر F12.51 این قابلیت را دارد که بتوانیم در حالت MULTI SPEED زمانی که تمامی ورودی های دیجیتالی قطع باشند، انتخاب کنیم که مقدار سرعت اولیه بدون ورودی را از کجا دریافت کند.

(ما در این مثال روی 0 ذخیره می کنیم و به پارامتر F12.02 مقدار می دهیم.)

مقدار فرکانس اولیه (مقدار سرعت اول که با فعال شدن S1 و S2 عمل می کند) $\rightarrow F12.02$

مقدار فرکانس سرعت دوم در ورودی ترمینال S3 $\rightarrow F12.03$

سیم بندی ترمینال ها

